Tuas dan Keuntungan Mekanik

(Balancing Act)

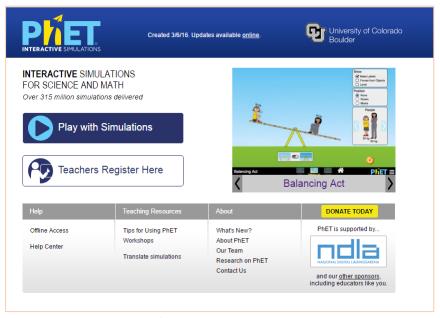


1. Tujuan

- a. Mengenal model eksperimen konsep virtual
- b. Memahami konsep kesetimbangan dengan menggunakan tuas
- c. Menentukan kesetimbangan dari suatu benda bermassa tertentu

2. Bahan dan alat

- a. Satu unit perangkat komputer
- b. Software simulasi PhET



Gambar 1. Tampilan PhET

3. Prosedur eksperimen

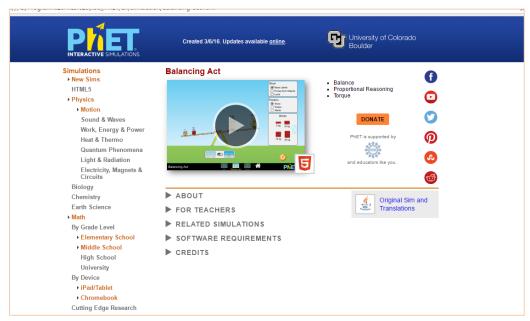
- a. Aktifkan perangkat lunak PhET
- b. Pilih simulasi *Balancing Act* seperti gambar 2
- c. Pilih bagian intro seperti gambar 3.
- d. Pilih ruler untuk mengetahui ukuran pada panjang tuas yang digunakan seperti gambar 4.
- e. Nonaktifkan bagian penyangga beban pada masing-masing lengan seperti gambar 5.
- f. Letakkan benda pada sisi lengan seperti pada gambar 6, kemudian perhatikan apa yang terjadi setelahnya.
- g. Catat jarak beban dari titik tumpu, dan masukkan ke dalam tabel 1.
- h. Ubah jarak benda dengan titik tumpu untuk data selanjutnya.
- i. Analisislah data yang telah diperoleh.
- j. Berikan kesimpulan dari eksperimen yang telah dilakukan.

Tabel I. Data percobaan

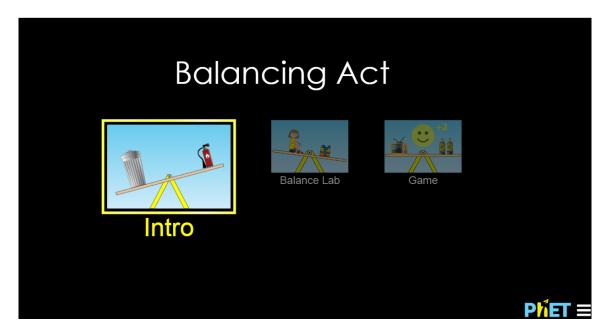
No.	L _B	W	L_{K}	F	KM

Dengan,

 $\begin{array}{lll} L_B & = Lengan \ beban \\ W & = Gaya \ berat \\ L_K & = Lengan \ kuasa \\ F & = Gaya \ pada \ kuasa \\ KM & = Keuntungan \ mekanik \end{array}$



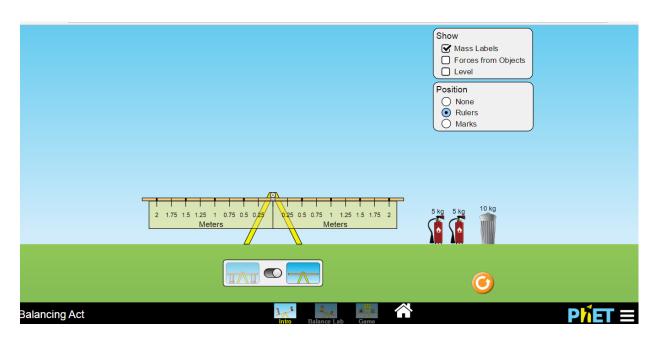
Gambar 2. Tampilan simulasi PhET



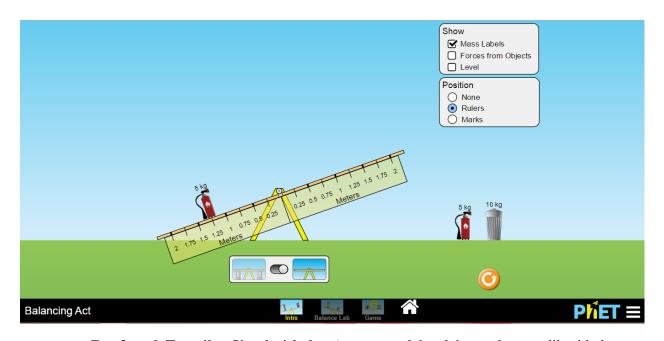
Gambar 3. Tampilan Simulasi PhET untuk balancing act



Gambar 4. Tampilan Simulasi balancing act untuk mengaktifkan bagian ruler



Gambar 5. Tampilan Simulasi *balancaing act* untuk menghilangkan bagian penyangga pada ujung lengan



Gambar 6. Tampilan Simulasi balancing act setelah salah satu lengan diberi beban